

**Compito di Sistemi    classe IV B EAD    a.s. 2007-2008**

Alunno: \_\_\_\_\_

Livorno, 18 Aprile 2008

**Es. n. 1**

Realizza un programma in C per azionare, mediante un PIC, un sistema di controllo della velocità di un motore secondo la seguente tabella:

Direzione di marcia		Velocità	A0	A1	A2	A3
Avanti	1		Con 4 bit si possono rappresentare 16 diverse velocità, quindi dalla combinazione 0000 (motore fermo) fino alla combinazione 1111 (max velocità del motore)			
Indietro	0					

In ingresso dovranno essere presenti tre comandi (valore 0 e 1) uno per determinare l'uscita A/I, un altro per aumentare la velocità e uno per decrementare la velocità

(utilizzare un foglio a parte)